

## Robots persoais



[Ver Demostrador](#)

Neste proxecto de investigación, financiado polo MICINN, obtívose un sistema robusto e flexible que permite que o robot realice o seguimento dunha persoa incluso en condicións difíciles. O controlador do robot emprega un sistema de ponderación dinámica que automaticamente selecciona as características máis relevantes para distinguir a persoa que está sendo seguida doutras persoas.

### AUTORES

Investigadores  
Xosé Manuel Pardo López  
Roberto Iglesias Rodríguez

Programas científicos  
Robots persoais

### PROGRAMAS CIENTÍFICOS

Robots persoais