

Robots capaces de aprender e adaptarse ao ambiente a partir das súas propias experiencias

Título Robots capaces de aprender e adaptarse ao ambiente a partir das súas propias experiencias

Autor/a Pablo Quintía Vidal

Directores Roberto Iglesias Rodríguez

Tipo Tese doutoral

Data de lectura 21/01/2013

Lugar de lectura Universidade de Santiago de Compostela

LIGAZÓNS

 Teseo

DESCARGAS

 Referencia BibTex

 Descargar versión completa

PROGRAMAS CIENTÍFICOS

Robots persoais